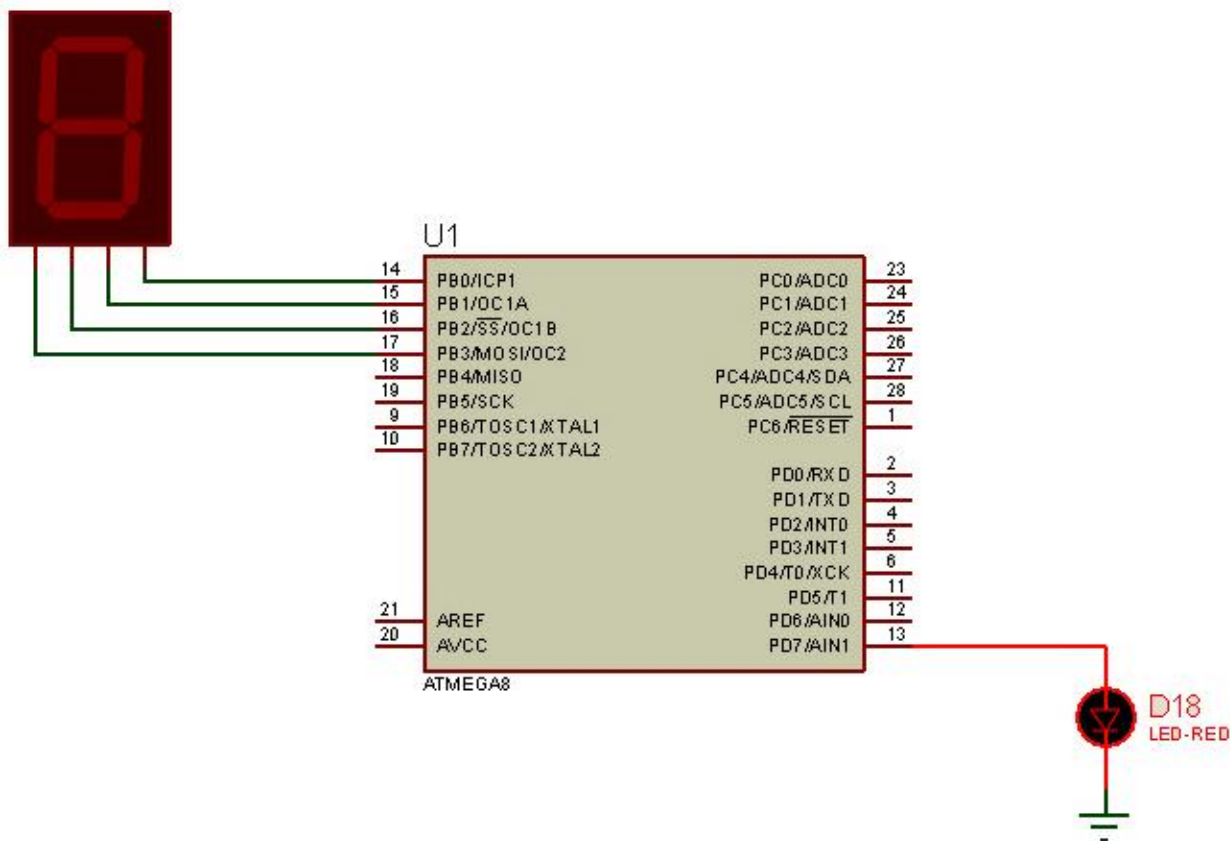


Вариант 1

Индикатор от 0 до F, LED мигает.



Задача состоит из двух подзадач.

Для первой – такой код:

```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRB =255;
  PORTB = 0;

  while (1)
  {
    PORTB++;
    if (PORTB == 15) PORTB=0;
    delay_ms(500);
  }
}
```

Для второй – такой код:

```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRD = 0b10000000;
  PORTD = 0b10000000; // 128
  while (1)
  {
```

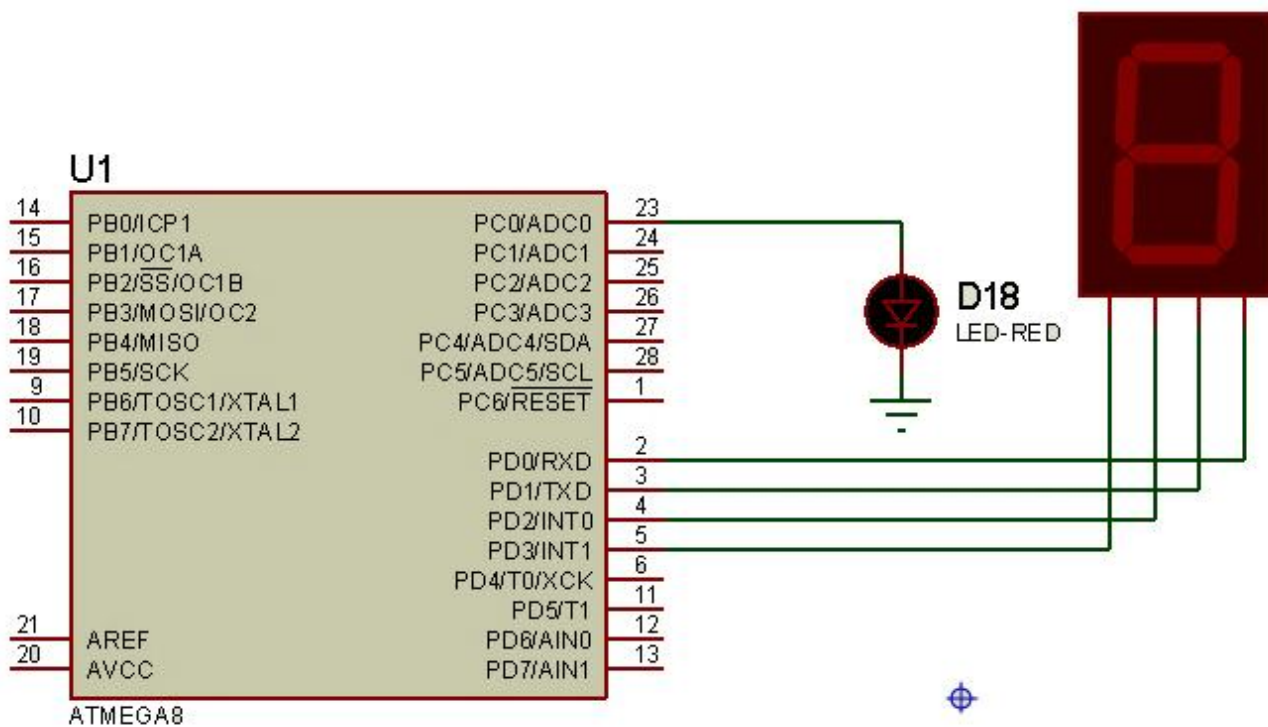
```
    if (PORTD == 128) PORTD = 0;
        else PORTD = 128;
    delay_ms(500);
}
}
```

Для одновременного мигания и индицирования цифр – такой код:

```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
    DDRB =255;
    PORTB = 0;
    DDRD = 0b10000000;
    PORTD = 0b10000000; // = 128
    while (1)
    {
        if (PORTD == 128) PORTD = 0;
            else PORTD = 128;
        PORTB++;
        if (PORTB == 15) PORTB=0;
            delay_ms(500);
    }
}
```

Вариант 2

Индикатор от 0 до F, LED мигает.
(то же самое, но изменены выводы)

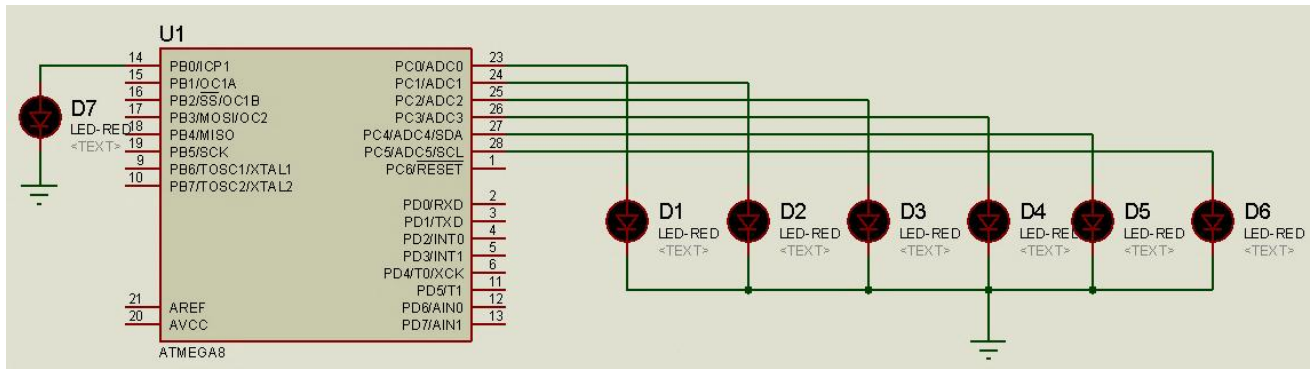


Программный код:

```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRD =255;
  PORTD = 0;
  DDRC = 0b00000001;
  PORTC = 0b00000001; // 1
  while (1)
  {
    if (PORTC == 1) PORTC = 0;
    else PORTC = 1;
    PORTD++;
    if (PORTD == 15) PORTD=0;
    delay_ms(500);
  }
}
```

Вариант 3

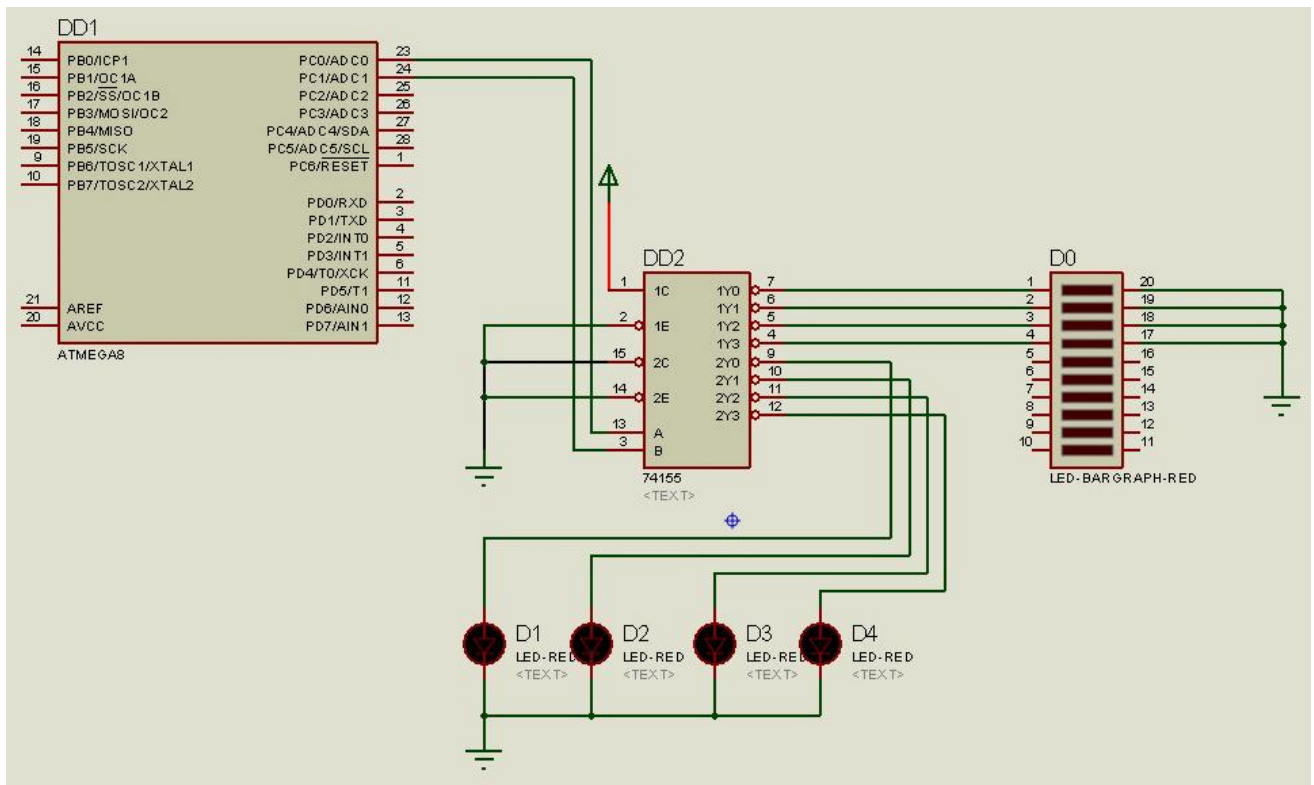
Огонь бежит слева направо (от D1 к D6), D7 мигает.



```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRC = 0b111111;
  PORTC = 1;
  DDRB = 1;
  PORTB = 1;
  while (1)
  {
    PORTB.0 = ~PORTB.0; // инверсия состояния только одного вывода порта
    if (PORTC == 0b1000000) PORTC=1;
    delay_ms(500);
    PORTC = PORTC << 1; // сдвиг влево
  }
}
```

Вариант4

Сдвоенный дешифратор даёт бегущий огонь на светодиоды и на барграф (синхронно).
(схема чуть сложнее, но код – проще)



Слева направо / сверху вниз:

```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRC = 0b0000011;
  PORTC = 0;
  while (1)
  {
    if (PORTC == 4) PORTC=0;
    delay_ms(500);
    PORTC ++;
  }
}
```

Справа налево / снизу вверх:

```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRC = 0b0000011;
  PORTC = 0b0000011; // = 3
  while (1)
  {
```

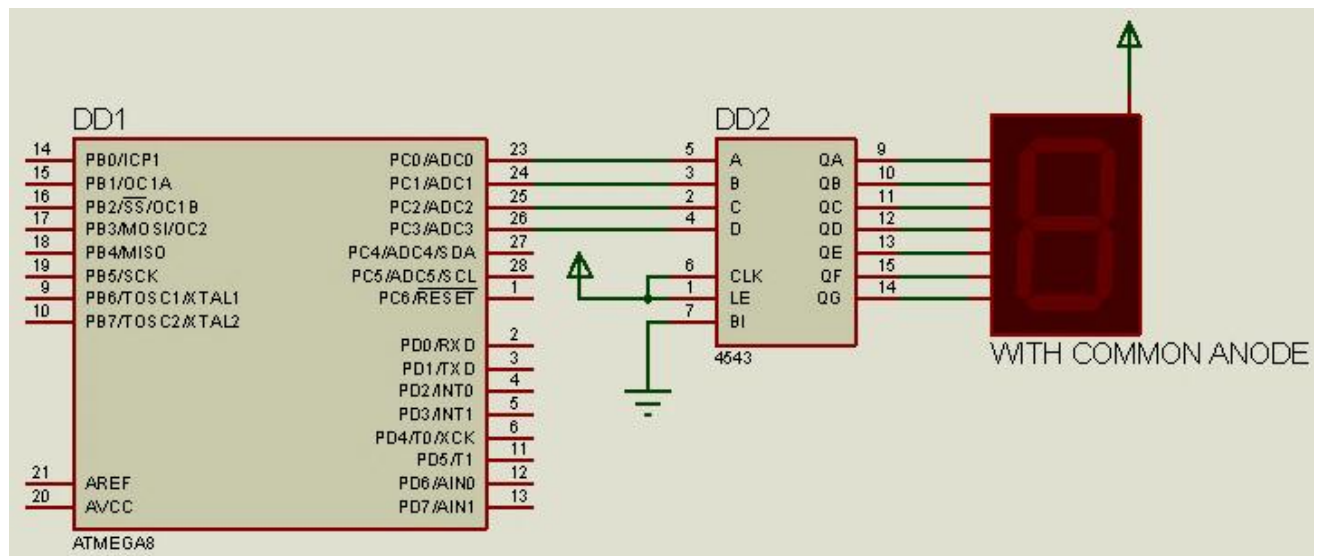
```

PORTC--; // декремент, т.е. уменьшение значения на 1
delay_ms(500);
if (PORTC == 0) PORTC = 4;
}
}

```

Вариант 5

Вывод на индикатор цифр от 0 до 9 с «внешним» семисегментным дешифратором.



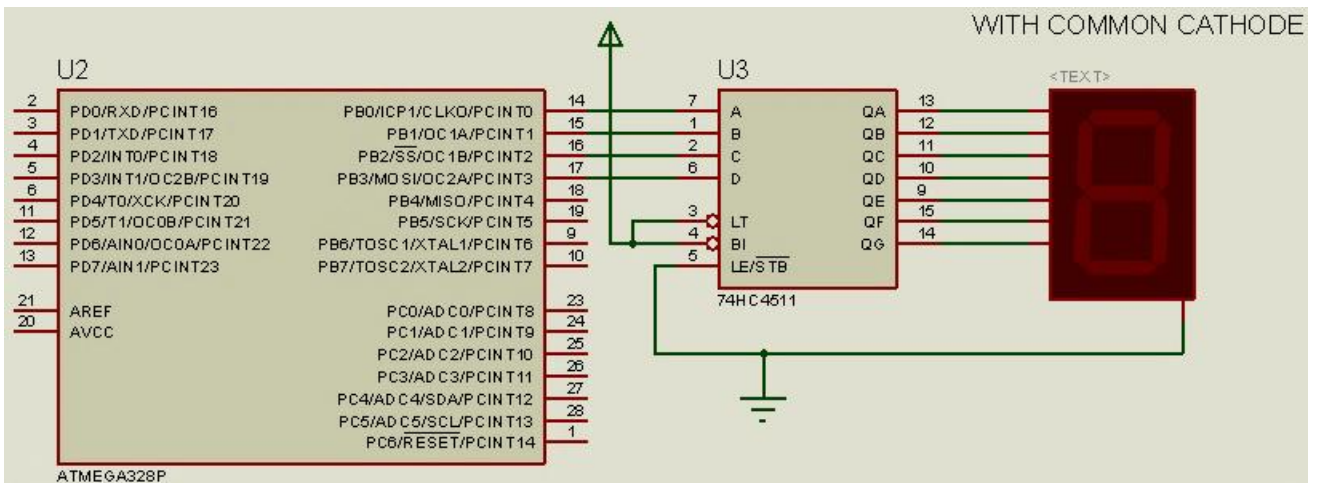
```

#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
DDRC = 0b00011111;
PORTC = 0;
while (1)
{
if (PORTC == 10) PORTC = 0;
delay_ms(500);
PORTC++; // инкремент, т.е. увеличение значения на 1
}
}

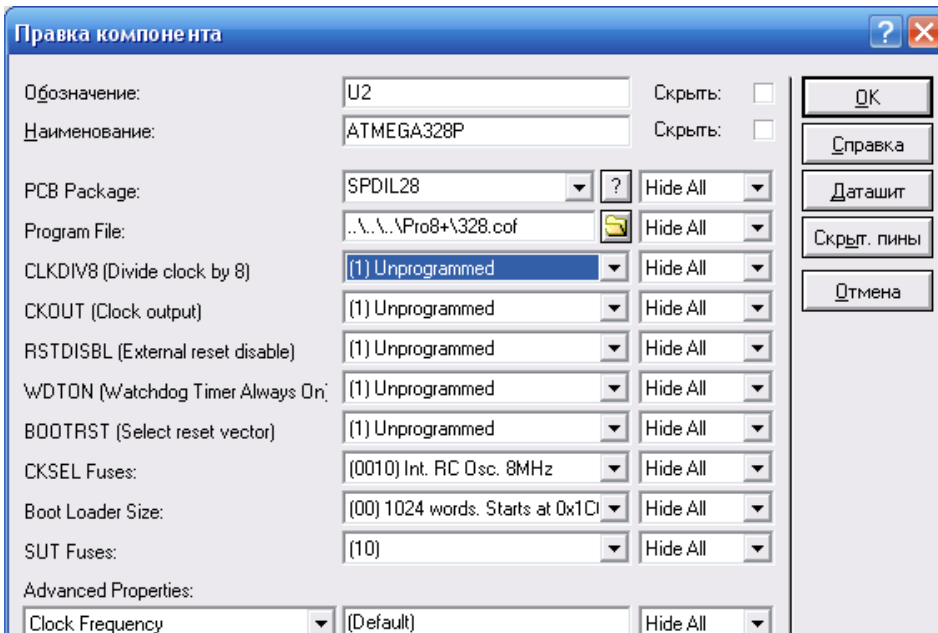
```

Вариант 6

Вывод на индикатор цифр от 0 до 9 с «внешним» семисегментным дешифратором.
МК ATmega328P



При создании проекта не забудьте правильно выбрать микроконтроллер.
В настройках МК нужно изменить бит CLKDIV8 на 1:



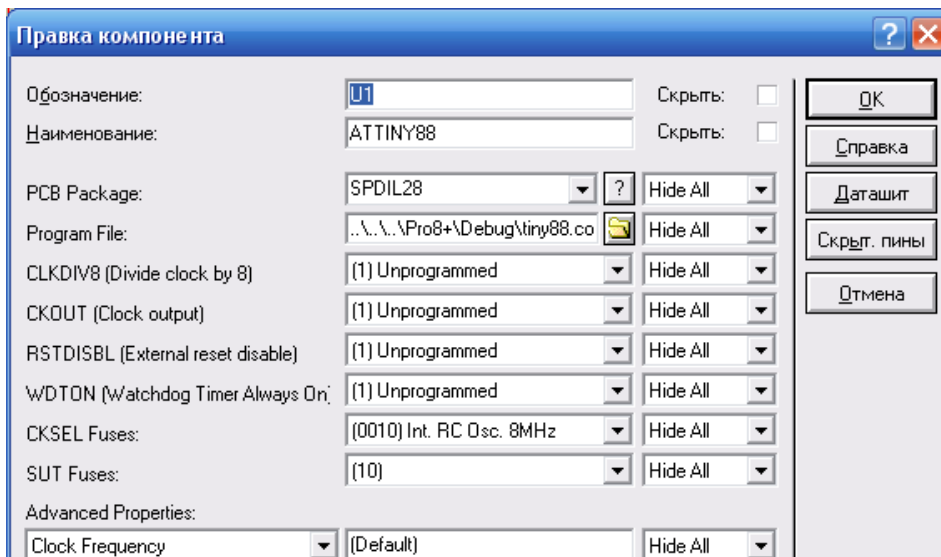
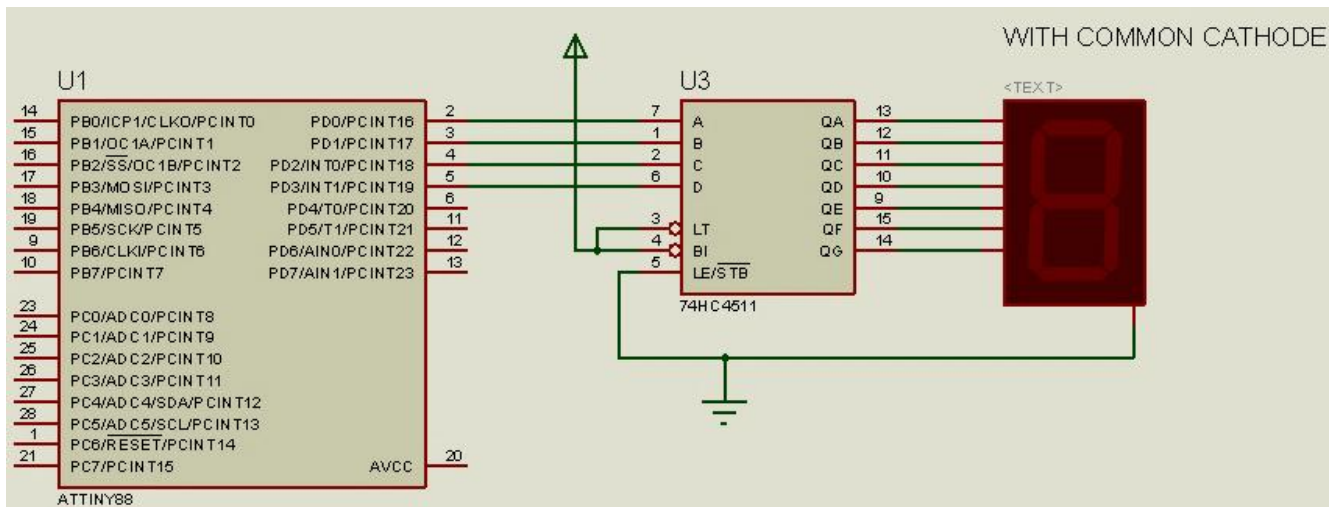
Программный код:

```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRB = 0b00011111;
  PORTB = 0;
  while (1)
  {
    if (PORTB == 10) PORTB = 0;
    delay_ms(500);
    PORTB++; // инкремент, т.е. увеличение значения на 1
  }
}
```

Вариант 7

Вывод на индикатор цифр от 0 до 9 с «внешним» семисегментным дешифратором.

МК ATTINY88

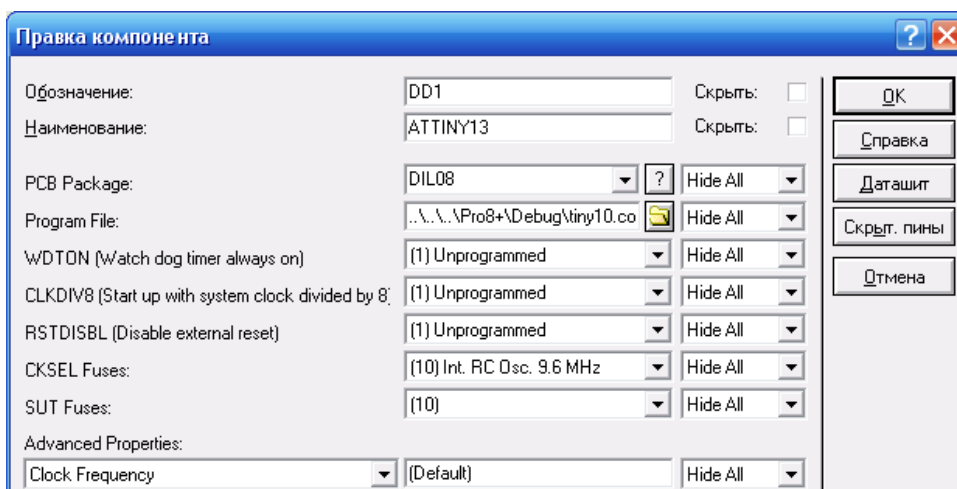
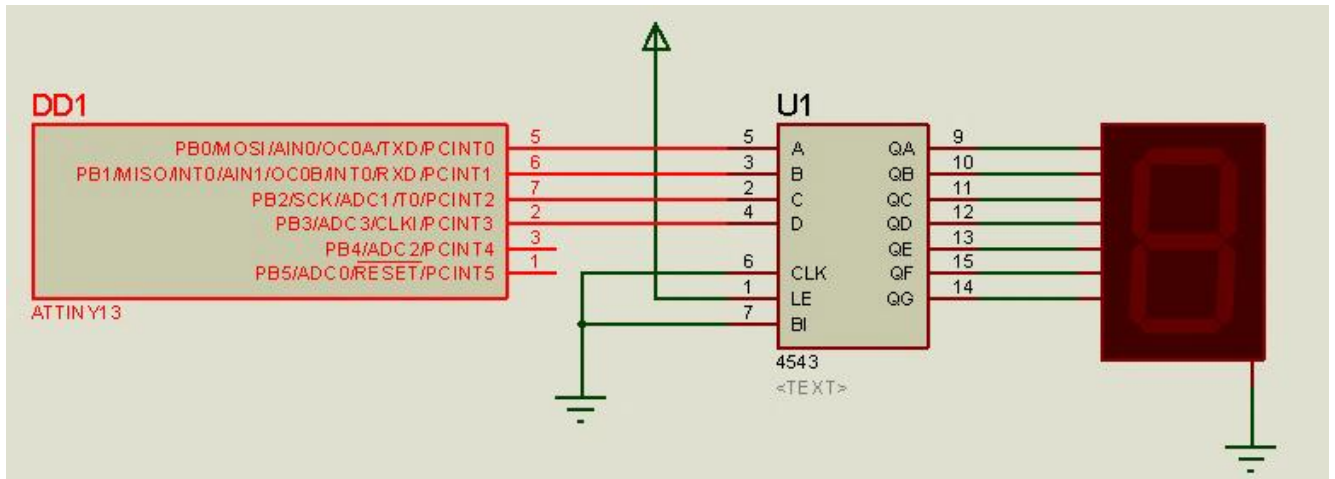


Программный код:

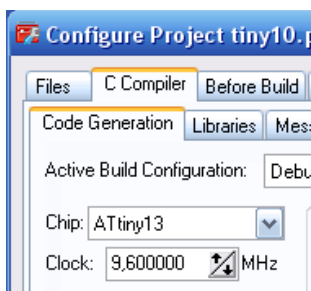
```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRD = 0b0001111;
  PORTD = 0;
  while (1)
  {
    if (PORTD == 10) PORTD = 0;
    delay_ms(500);
    PORTD++; // инкремент, т.е. увеличение значения на 1
  }
}
```


Вариант 8

Вывод на индикатор цифр от 0 до 9 с «внешним» семисегментным дешифратором.



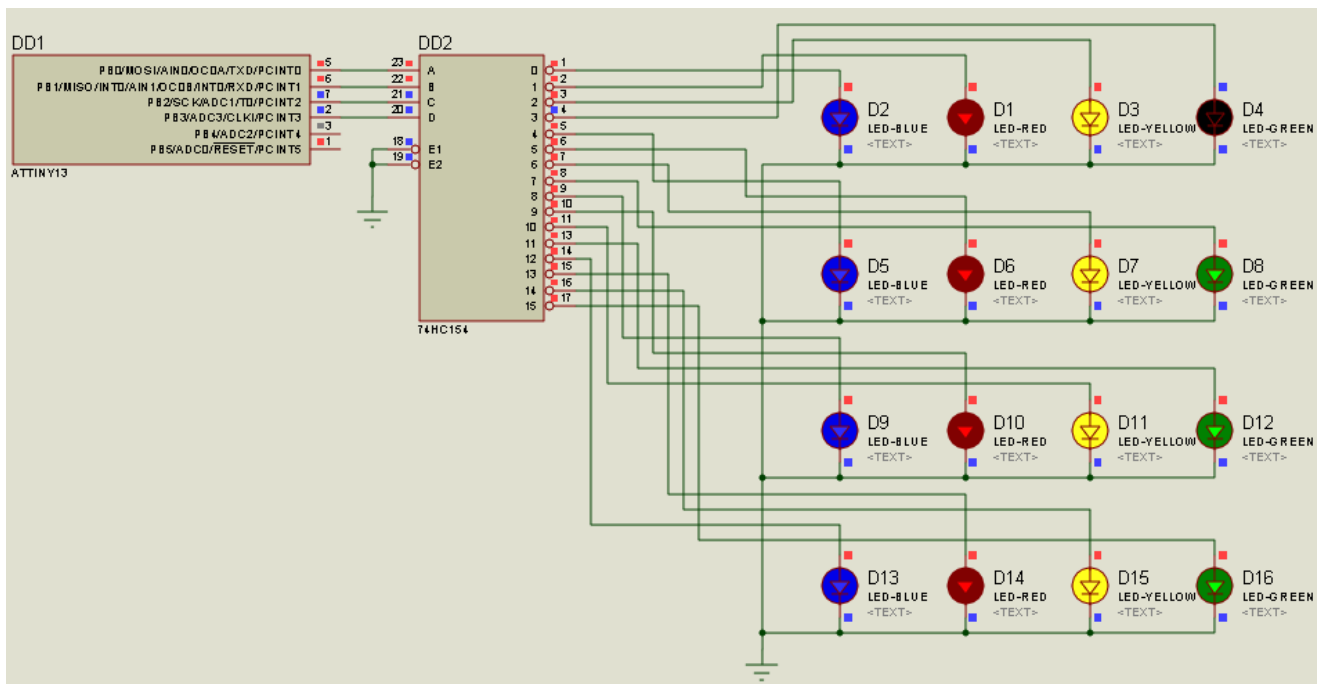
В конфигурации чипа в CodeVisionAVR поставьте Clock = 9,6 MHz:



```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
    DDRB = 0b0001111;
    PORTB = 0;
    while (1)
    {
        if (PORTB == 10) PORTB = 0;
        delay_ms(500);
        PORTB++; // инкремент, т.е. увеличение значения на 1
    }
}
```

Вариант 9

МК ATtiny13 с помощью дешифратора 74HC154 последовательно гасит один из 16 светодиодов



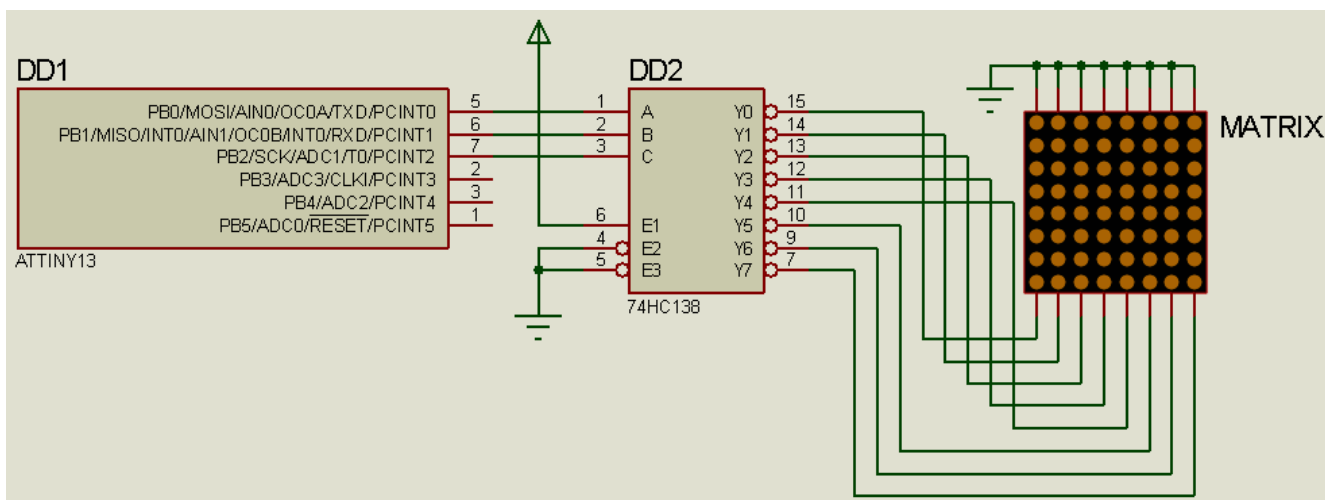
Clock = 9.6 MHz (см. Вариант 8)

(Расположить светодиоды можете по-другому, не обязательно в матрицу и с такими цветами)

```
#include <io.h> // подключение библиотек с функциями
#include <delay.h>
void main(void)
{
    DDRB = 0b00011111; // направление
    PORTB = 0; // начальное значение
    while (1)
    {
        if (PORTB == 16) PORTB = 0; // возврат к началу цикла
        delay_ms(100); // задержка
        PORTB++; // инкремент, т.е. увеличение значения на 1
    }
}
```

Вариант 10

ATtiny13 гасит матрицу по столбцам (слева направо) (с помощью дешифратора 74HC138)

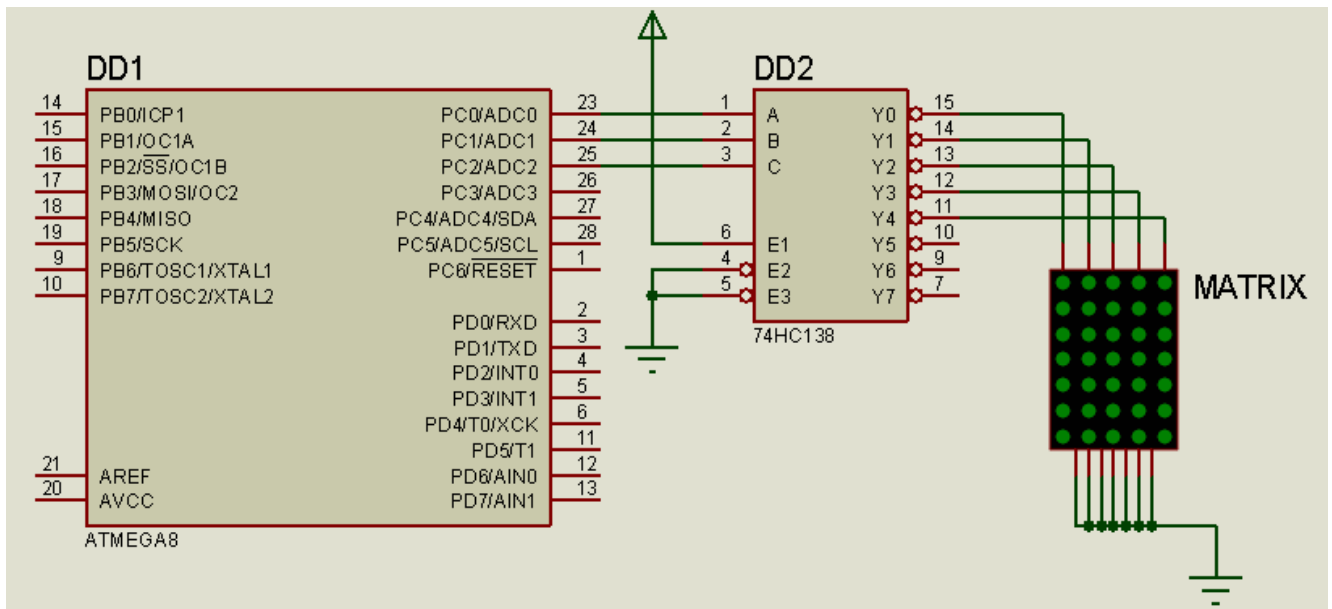


Clock = 9.6 MHz (см. Вариант 8)

```
#include <io.h> // подключение библиотек с функциями
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRB = 0b00011111; // направление
  PORTB = 0; // начальное значение
  while (1)
  {
    if (PORTB == 8) PORTB = 0; // обнуление по достижению максимума
    delay_ms(200); // задержка
    PORTB++; // инкремент, т.е. увеличение значения на 1
  }
}
```

Вариант 11

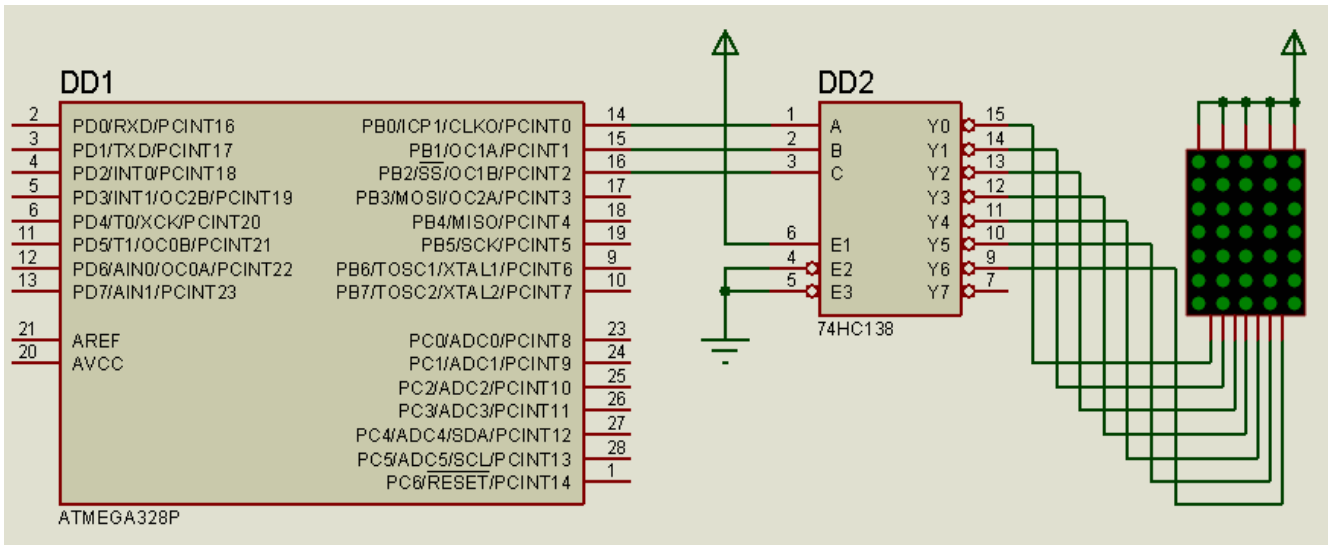
АТМег8 гасит матрицу по столбцам (слева направо) (с помощью дешифратора 74HC138)



```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRC = 0b00011111;
  PORTC = 0;
  while (1)
  {
    if (PORTC == 5) PORTC = 0;
    delay_ms(500);
    PORTC++; // инкремент, т.е. увеличение значения на 1
  }
}
```

Вариант 12

ATMega8 гасит матрицу по строкам (сверху вниз) (с помощью дешифратора 74HC138)

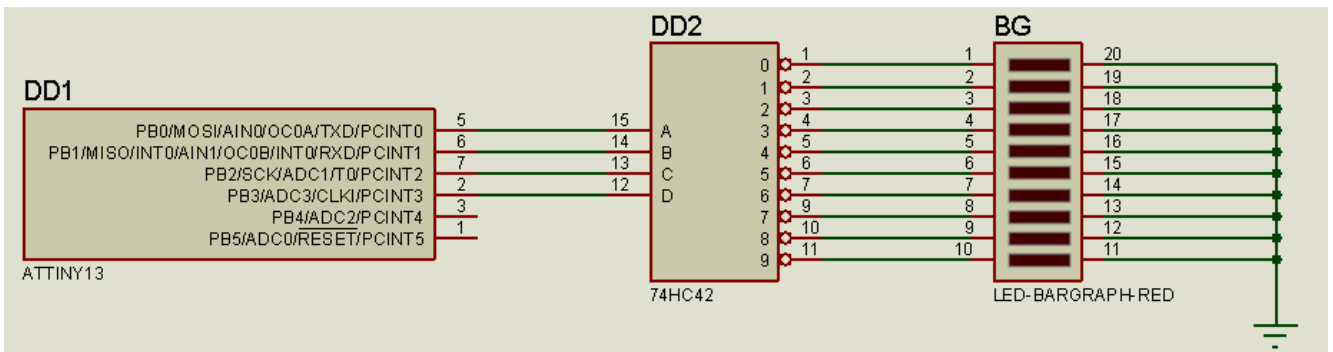


[Настройка здесь](#)

```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRB = 0b00011111;
  PORTB = 0;
  while (1)
  {
    if (PORTB == 7) PORTB = 0;
    delay_ms(500);
    PORTB++; // инкремент, т.е. увеличение значения на 1
  }
}
```

Вариант 13

ATTiny13 с помощью дешифратора 74HC42 гасит сегменты барграфа снизу вверх.



Clock = 9.6 MHz ([см. Вариант 8](#))

```
#include <io.h> // подключение библиотек с функциями
#include <delay.h>
```

```

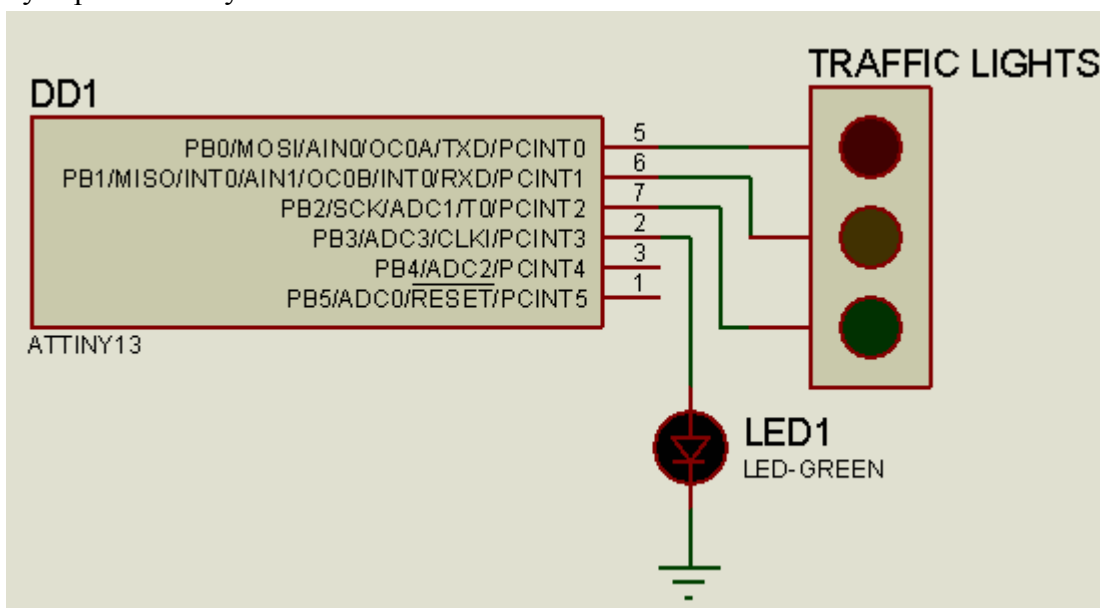
void main(void)
{
  DDRB = 0b001111; // направление
  PORTB = 10; // начальное значение
  while (1)
  {
    PORTB--; // декремент, т.е. уменьшение значения на 1
    delay_ms(200); // задержка
    if (PORTB == 0) PORTB = 10;
  }
}

```

Вариант 14

Светофор.

После загорания жёлтого красный какое-то время ещё горит; жёлтый зажигается чуть раньше затухания зелёного.



Код программы (вариант посложнее)

```

#include <io.h> // подключение библиотек с функциями
#include <delay.h>
void main(void)
{
  int x=5; // переменная - коэффициент длительности
  int i;
  DDRB = 0b001111; // направление
  PORTB = 0; // начальное значение
  while (1)
  {
    PORTB.0=1; // красный
    delay_ms(500*x); // задержка
    PORTB.1=1; // жёлтый
    delay_ms(200*x);
    PORTB.0=0;
    delay_ms(300*x);
  }
}

```

```

PORTB.1=0;
PORTB.2=1; // зелёный
for (i=0; i<5; i++)
{
    // вместо дополнительного зелёного тут может стучать некий зуммер
    PORTB.3=1;
    delay_ms(50*x);
    PORTB.3=0;
    delay_ms(50*x);
}
PORTB.1=1;
delay_ms(200*x);
PORTB.2=0;
delay_ms(200*x);
PORTB.1=0;
}
}

```

Код программы (вариант попроще)

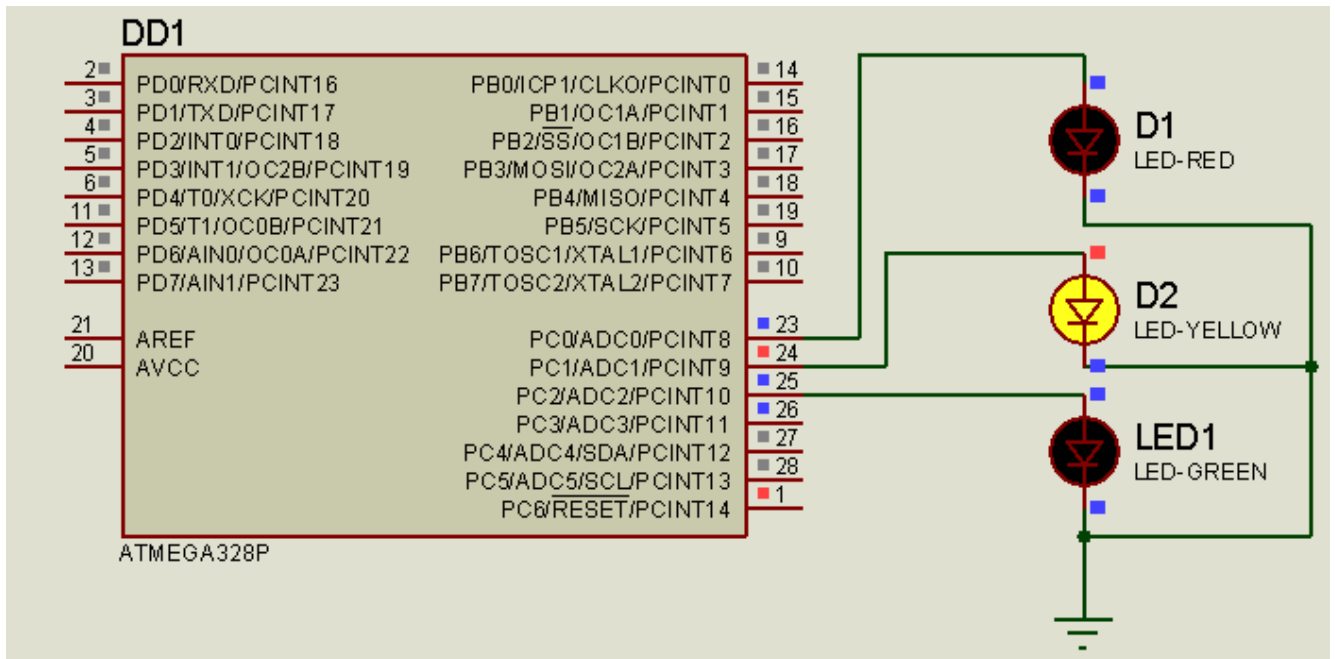
```

#include <io.h> // подключение библиотек с функциями
#include <delay.h>
void main(void)
{
    DDRB = 0b001111; // направление
    PORTB = 0; // начальное значение
    while (1)
    {
        PORTB.0=1; // красный
        delay_ms(500); // задержка
        PORTB.1=1; // жёлтый
        delay_ms(200);
        PORTB.0=0;
        delay_ms(300);
        PORTB.1=0;
        PORTB.2=1; // зелёный
        PORTB.3=1; // дополнит.
        delay_ms(300);
        PORTB.1=1;
        delay_ms(200);
        PORTB.2=0;
        PORTB.3=0;
        delay_ms(200);
        PORTB.1=0;
    }
}

```

Вариант 15

Соберите схему «Светофор». После загорания жёлтого красный какое-то время ещё горит; жёлтый зажигается чуть раньше затухания зелёного.

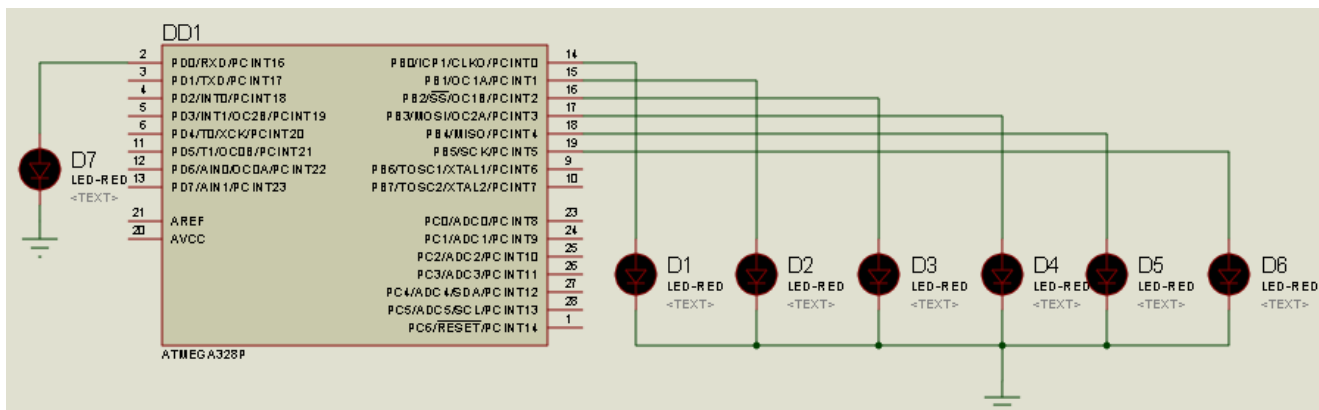


[Настройка здесь](#)

```
#include <io.h> // подключение библиотек с функциями
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRC = 0b000111; // направление
  PORTC = 0; // начальное значение
  while (1)
  {
    PORTC.0=1; // красный
    delay_ms(1000); // задержка
    PORTC.1=1; // жёлтый
    delay_ms(300);
    PORTC.0=0;
    delay_ms(500);
    PORTC.1=0;
    PORTC.2=1; // зелёный
    delay_ms(1000);
    PORTC.1=1;
    delay_ms(200);
    PORTC.2=0;
    delay_ms(500);
    PORTC.1=0;
  }
}
```

Вариант 16

Огонь бежит справа налево (от D6 к D1), D7 мигает.

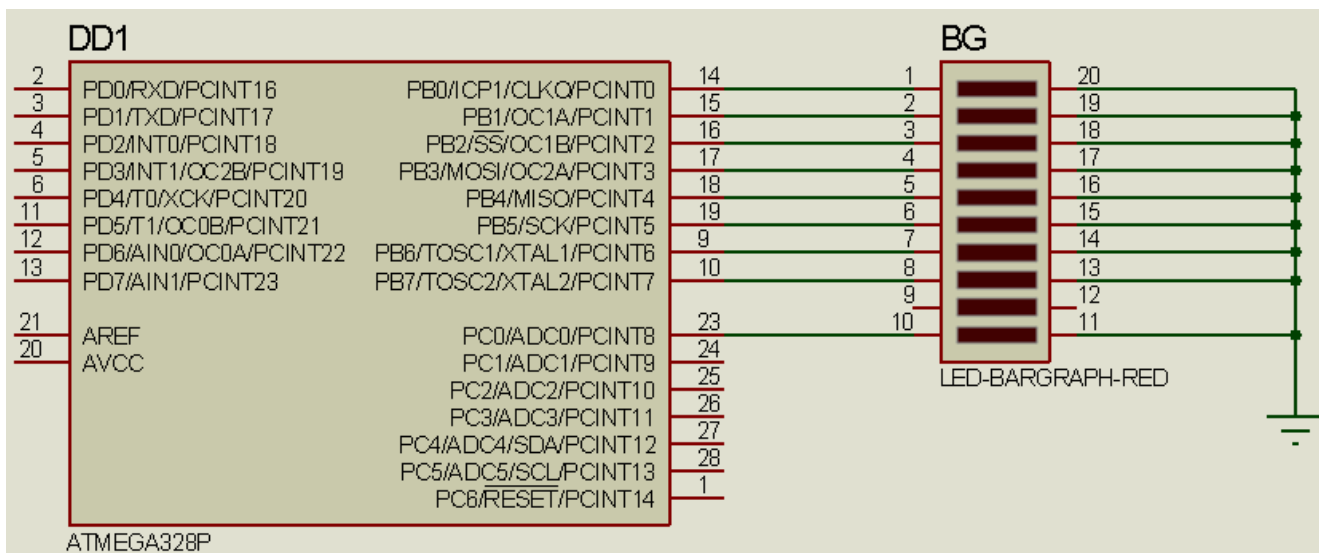


[Настройка здесь](#)

```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
    DDRB = 0b111111;
    PORTB = 0b100000;
    DDRD = 1;
    PORTD = 1;
    while (1)
    {
        PORTD.0 = ~PORTD.0; // инверсия состояния только одного вывода порта
        if (PORTB == 0) PORTB = 0b100000; // возврат к D6
        delay_ms(500);
        PORTB = PORTB >> 1; // сдвиг вправо
    }
}
```

Вариант 17

Огонь бежит снизу вверх (от 8-го сегмента барграфа к 1-му), 10-й мигает.



[Настройка здесь](#)

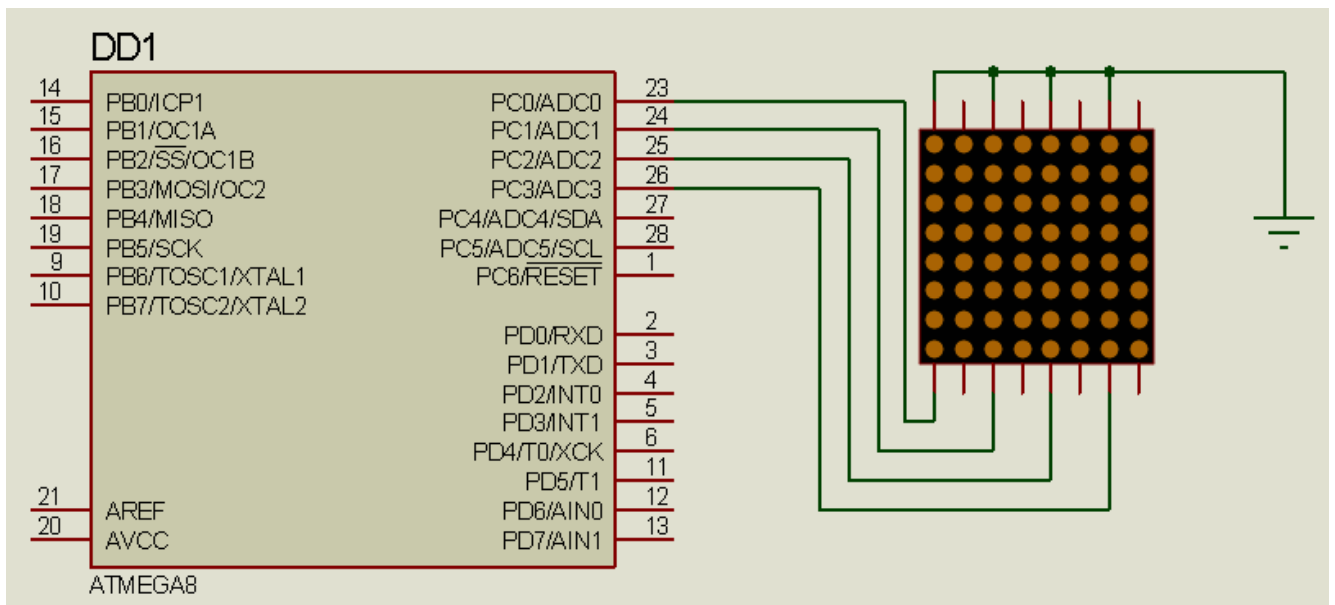

```

#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRB =0b11111111;
  PORTB = 0;
  DDRC =1;
  PORTC = 1;
  while (1)
  {
    PORTC.0 = ~PORTC.0; // инверсия состояния только одного вывода порта
    if (PORTB == 0) PORTB = 0b10000000; // возврат к D6
    delay_ms(500);
    PORTB = PORTB >> 1; // сдвиг вправо
  }
}

```

Вариант 18

Огонь бежит слева направо через столбец.



```

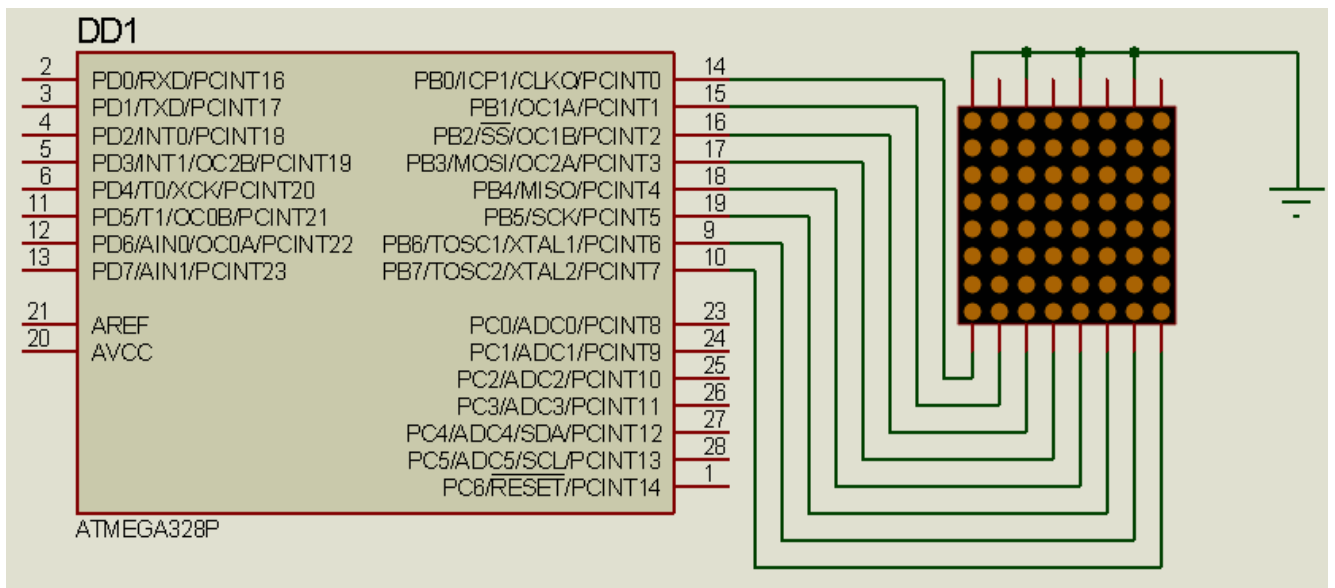
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRC =255;
  PORTC =1;
  while (1)
  {
    delay_ms(100);

    PORTC = PORTC << 1; // сдвиг влево
    if (PORTC == 0b0010000) PORTC = 1; //
  }
}

```

Вариант 19

Огонь бежит слева направо через столбец.



[Настройка здесь](#)

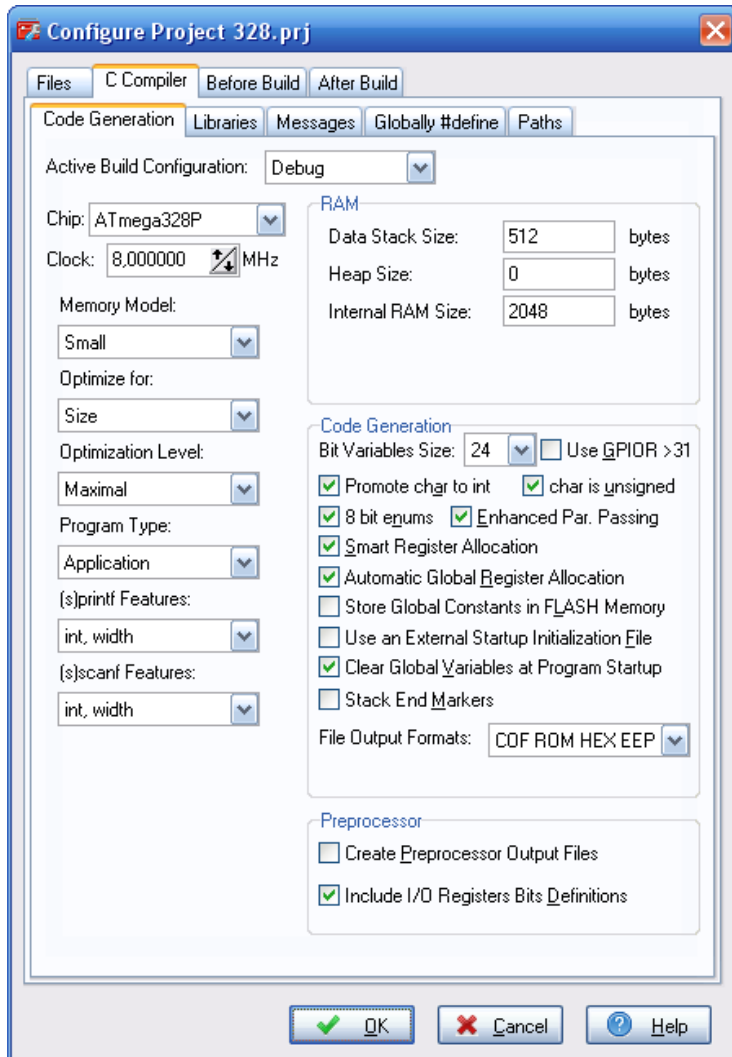
```
#include <io.h>
#include <delay.h>
void main(void)
{
  DDRB =255;
  PORTB = 0b01010101;
  while (1)
  {
    delay_ms(100);
    PORTB = PORTB << 1; // сдвиг влево
    if (PORTB == 0) PORTB=0b01010101; //
  }
}
```

Общие примечания

Текст после двух слешей // – это поясняющие код комментарии, программе не мешает.

Не забывайте после каждого изменения программы «перезаряжать» файл прошивки в свойствах микроконтроллера.

После создания проекта можно изменить МК, его частоту и др. так: Project → Configure →



Номера вариантов (возможно) будут перетасованы.

Обращаю внимание, что в разных задачах задействованы разные микроконтроллеры, разные выводы, «противоположные» задачи (типа справа налево / снизу вверх, «туда и обратно»).

На КР задача будет сформулирована чуть подробнее, но программного кода на распечатках не будет. **(Можете взять на КР на флешке эти файлы! На наличие их на компьютерах не надейтесь!)**

Как программировать МК AVR в Протеусе, [см. здесь](#).